

**ΕΠΙΣΕΥ**  
**ΕΡΕΥΝΗΤΙΚΟ ΠΑΝΕΠΙΣΤΗΜΙΑΚΟ**  
**ΙΝΣΤΙΤΟΥΤΟ ΣΥΣΤΗΜΑΤΩΝ**  
**ΕΠΙΚΟΙΝΩΝΙΩΝ ΚΑΙ ΥΠΟΛΟΓΙΣΤΩΝ**

(ΝΠΙΔ : ΠΔ 271/89 • Ν2083/92  
ΠΔ 13/98 • Ν3685/08)

ΕΘΝΙΚΟ ΜΕΤΣΟΒΙΟ ΠΟΛΥΤΕΧΝΕΙΟ  
ΣΧΟΛΗ ΗΛΕΚΤΡΟΛΟΓΩΝ ΜΗΧΑΝΙΚΩΝ  
ΚΑΙ ΜΗΧΑΝΙΚΩΝ ΥΠΟΛΟΓΙΣΤΩΝ  
Ηρώων Πολυτεχνείου 9  
15773 Ζωγράφου, Αθήνα  
Α.Φ.Μ : 090162593

ΔΙΕΥΘΥΝΤΗΣ



**ICCS**  
**INSTITUTE OF COMMUNICATION AND**  
**COMPUTER SYSTEMS**

(P.L.L.E.: Decrees 271/89 & 13/98  
Law 2083/92 • Law 3685/08)

NATIONAL TECHNICAL UNIVERSITY OF ATHENS  
SCHOOL OF ELECTRICAL AND COMPUTER ENGINEERING  
9, Iroon Polytechniou Str.  
15773 Zografou  
Athens, Greece  
VAT. Reg. Numb.: EL 090162593

DIRECTOR

Tel. : +30-210-7724374 / 3847, Fax : +30-210-7722456

**ΑΠΟΣΠΑΣΜΑ ΠΡΑΚΤΙΚΟΥ**  
**Συνεδρίασης του Διοικητικού Συμβουλίου**  
**Του Ερευνητικού Πανεπιστημιακού Ινστιτούτου**  
**Συστημάτων Επικοινωνιών και Υπολογιστών**  
**της 27-09-2019**

Το Διοικητικό Συμβούλιο του Ερευνητικού Πανεπιστημιακού Ινστιτούτου Συστημάτων Επικοινωνιών και Υπολογιστών συνεδρίασε την **Παρασκευή, 27 Σεπτεμβρίου 2019**, και ώρα 11:00 π.μ. στην αίθουσα συνεδριάσεων του ΕΠΙΣΕΥ, στην Πολυτεχνειούπολη Ζωγράφου, δυνάμει της από 26-09-2019/Αρ. Πρωτ: 23595 Πρόσκλησης του Διευθυντή του ΕΠΙΣΕΥ, Ομότ. Καθ. Ιωάννη Βασιλείου.

**Θέμα: 5.1**

**Έγκριση Πρακτικού Αξιολόγησης και Κατάρτισης Σύμβασης Έργου, στο πλαίσιο του έργου με τίτλο: «Ευφυής Ρομποτικός Περιπατητήρας κινητικής και νοητικής υποβοήθησης ηλικιωμένων και ατόμων με κινητικά προβλήματα» ακρωνύμιο «i-Walk» του Επιχειρησιακού Προγράμματος «Ανταγωνιστικότητα Επιχειρηματικότητα και Καινοτομία 2014-2020», το οποίο χρηματοδοτείται από το Ευρωπαϊκό Ταμείο Περιφερειακής Ανάπτυξης (ΕΤΠΑ), με κωδικό ΟΠΣ (MIS) 5030856, κωδικό ΕΠΙΣΕΥ: 68004300 και Ε.Υ. τον Καθηγητή ΗΜΜΥ ΕΜΠ κ. Πέτρο Μαραγκό.**

Το Διοικητικό Συμβούλιο του Ερευνητικού Πανεπιστημιακού Ινστιτούτου Συστημάτων Επικοινωνιών & Υπολογιστών του ΕΜΠ, λαμβάνοντας υπόψη το από **24-09-2019 Πρακτικό της τριμελούς επιτροπής** αξιολόγησης και επιλογής για τη σύναψη συμβάσεων έργου, που έχει οριστεί στο πλαίσιο του έργου με τίτλο **«Ευφυής Ρομποτικός Περιπατητήρας κινητικής και νοητικής υποβοήθησης ηλικιωμένων και ατόμων με κινητικά προβλήματα»** ακρωνύμιο «i-Walk» του Επιχειρησιακού Προγράμματος «Ανταγωνιστικότητα Επιχειρηματικότητα και Καινοτομία 2014-2020», το οποίο χρηματοδοτείται από το Ευρωπαϊκό Ταμείο Περιφερειακής Ανάπτυξης (ΕΤΠΑ) **αποφασίζει την έγκριση του ακόλουθου Πρακτικού Αξιολόγησης, το ακριβές περιεχόμενο του οποίου έχει ως ακολούθως:**

.....  
**ΠΡΑΚΤΙΚΑ ΕΠΙΤΡΟΠΗΣ ΑΞΙΟΛΟΓΗΣΗΣ ΥΠΟΨΗΦΙΩΝ**  
**ΓΙΑ ΣΥΝΑΨΗ ΣΥΜΒΑΣΕΩΝ ΜΙΣΘΩΣΗΣ ΕΡΓΟΥ ΣΤΑ ΠΛΑΙΣΙΑ ΤΟΥ ΕΡΓΟΥ «i-Walk».**

Για την αξιολόγηση των υποψηφίων για σύναψη σύμβασης μίσθωσης έργου στο πλαίσιο υλοποίησης του έργου με τίτλο «**Ευφυής Ρομποτικός Περιπατητήρας κινητικής και νοητικής υποβοήθησης ηλικιωμένων και ατόμων με κινητικά προβλήματα**» ακρωνύμιο «i-Walk» και κωδικό Πράξης MIS: 5030856 της Παρέμβασης Π «Συμπράξεις Επιχειρήσεων με Ερευνητικούς Οργανισμούς» του Α΄ κύκλου της Ενιαίας Δράσης Κρατικών Ενισχύσεων Έρευνας, Τεχνολογικής Ανάπτυξης & Καινοτομίας «ΕΡΕΥΝΩ- ΔΗΜΙΟΥΡΓΩ-ΚΑΙΝΟΤΟΜΩ», και Ε.Υ. τον Καθηγητή ΗΜΜΥ ΕΜΠ κ. Πέτρο Μαραγκό, το οποίο χρηματοδοτείται στο πλαίσιο του Επιχειρησιακού Προγράμματος «Ανταγωνιστικότητα, Επιχειρηματικότητα και Καινοτομία (ΕΠΑνεΚ)», ΕΣΠΑ 2014-2020, συνήλθε σε απαρτία την Τρίτη, 24 Σεπτεμβρίου 2019, η ορισθείσα με την από 11/07/2018 απόφαση του ΔΣ του ΕΠΣΕΥ (θέμα: 7.2) Επιτροπή Αξιολόγησης, αποτελούμενη από τους Καθ. Ηλία Γλύτση (ως αντικαταστάτης του Καθ. Πέτρου Μαραγκού), Αν. Καθ. Κωνσταντίνο Τζαφέστα και Καθ. Παναγιώτη Τσανάκα. Η Επιτροπή Αξιολόγησης έχοντας υπόψη της:

- 1) την με αριθμ. πρωτ.: 21184 -05/09/2019 Πρόσκληση Εκδήλωσης Ενδιαφέροντος,
- 2) την υποψηφιότητα των **Γεώργιου Μούστρη** (αριθμός πρωτοκόλλου: 23025-19/09/2019), και **Αντιγόνης Τσιάμη** (αριθμός πρωτοκόλλου: 22974-19/09/2019),
- 3) την τελική ημερομηνία λήξης υποβολής υποψηφιοτήτων (Παρασκευή, 20-09-2019 και ώρα: 12:00),

εξέτασε τον τίτλο και τα τυπικά προσόντα των υποψηφίων και προέβη στην αξιολόγησή τους σύμφωνα με τα ακόλουθα προσόντα και κριτήρια, όπως αναφέρονται στην Πρόσκληση:

**Πίνακες Ια και Ιβ: ΑΠΑΙΤΟΥΜΕΝΑ & ΠΡΟΣΘΕΤΑ ΠΡΟΣΟΝΤΑ**

<b>ΚΩΔΙΚΟΣ ΘΕΣΗΣ 1</b>	<b>Ρομποτική</b>
<b>Απαιτούμενα Τυπικά Προσόντα:</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Πτυχιούχος Ηλεκτρολόγος Μηχανικός ή/και Μηχανικός Υπολογιστών.</li> <li>• Αποδεδειγμένη τουλάχιστον τριετής ερευνητική εμπειρία στο αντικείμενο της θέσης: ευφυής έλεγχος κινητών ρομπότ, αυτόνομη ρομποτική πλοήγηση, αλληλεπίδραση ανθρώπου με ρομποτικά συστήματα υποβοήθησης κίνησης, ευφυή συστήματα διάδρασης ανθρώπου-ρομπότ και ιατρική ρομποτική</li> <li>• Δημοσιεύσεις σε διεθνή συνέδρια και διεθνή περιοδικά.</li> </ul>
<b>Πρόσθετα Επιθυμητά Προσόντα:</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Κάτοχος διδακτορικού στη Ρομποτική</li> <li>• Επιπλέον ερευνητική εμπειρία στο αντικείμενο της θέσης: ευφυής έλεγχος κινητών ρομπότ, αυτόνομη ρομποτική πλοήγηση, αλληλεπίδραση ανθρώπου με ρομποτικά συστήματα υποβοήθησης κίνησης, ευφυή συστήματα διάδρασης ανθρώπου-ρομπότ και ιατρική ρομποτική</li> <li>• Γνώσεις προγραμματισμού για την ανωτέρω εξειδίκευση</li> <li>• Εμπειρία στην συγγραφή άρθρων και σε εκτέλεση πειραμάτων στις ανωτέρω περιοχές της ρομποτικής</li> <li>• Εμπειρία στην ανάπτυξη εφαρμογών ρομποτικής σε περιβάλλον ROS</li> <li>• Προηγούμενη ερευνητική εμπειρία σε ερευνητικά προγράμματα</li> <li>• Δημοσιευμένες επιστημονικές εργασίες σε διεθνή συνέδρια και διεθνή περιοδικά στο αντικείμενο της θέσης</li> </ul>

<b>ΚΩΔΙΚΟΣ ΘΕΣΗΣ 2</b>	<b>HRI</b>
<b>Απαιτούμενα Τυπικά Προσόντα:</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Πτυχιούχος Ηλεκτρολόγος Μηχανικός και Μηχανικός Υπολογιστών</li> <li>• Αποδεδειγμένη ερευνητική εμπειρία για τουλάχιστον πέντε (5) έτη στο αντικείμενο της θέσης: Επεξεργασία πολυτροπικών σημάτων, επεξεργασία φωνής και αναγνώριση προτύπων με εφαρμογές στην αλληλεπίδραση ανθρώπου-μηχανής και τεχνολογίες ομιλίας</li> </ul>

	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Δημοσιευμένες επιστημονικές εργασίες σε διεθνή συνέδρια και διεθνή περιοδικά στο αντικείμενο της θέσης</li> </ul>
<b>Πρόσθετα Επιθυμητά Προσόντα:</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Γνώσεις προγραμματισμού και εκτέλεσης πειραμάτων στις ανωτέρω περιοχές</li> <li>• Εμπειρία σε επεξεργασία ακουστικών σημάτων με συστοιχία μικροφώνων και εντοπισμού ομιλήτη, και σε επικοινωνία ανθρώπου-ρομπότ.</li> <li>• Προηγούμενη ερευνητική εμπειρία σε ερευνητικά προγράμματα</li> </ul>

## Πίνακας II: ΚΡΙΤΗΡΙΑ ΑΞΙΟΛΟΓΗΣΗΣ - ΒΑΘΜΟΛΟΓΗΣΗ

ΚΩΔΙΚΟΣ ΘΕΣΗΣ 1		
A/A	Κριτήρια Αξιολόγησης Κωδικού θέσης	Βαθμολόγηση
1	Κάτοχος διδακτορικού στη Ρομποτική	0-20
2	Επιπλέον ερευνητική εμπειρία στο αντικείμενο της θέσης: ευφυής έλεγχος κινητών ρομπότ, αυτόνομη ρομποτική πλοήγηση, αλληλεπίδραση ανθρώπου με ρομποτικά συστήματα υποβοήθησης κίνησης, ευφυή συστήματα διάδρασης ανθρώπου-ρομπότ και ιατρική ρομποτική (αποδεικνύεται από βεβαιώσεις προϋπηρεσίας ή αντίγραφα συμβάσεων)	0-20
3	Γνώσεις προγραμματισμού για την ανωτέρω εξειδίκευση (αποδεικνύεται από δημοσιεύσεις, βεβαιώσεις προϋπηρεσίας ή αντίγραφα συμβάσεων)	0-10
4	Εμπειρία στην συγγραφή άρθρων και σε εκτέλεση πειραμάτων στις ανωτέρω περιοχές της ρομποτικής (αποδεικνύεται από δημοσιεύσεις, βεβαιώσεις προϋπηρεσίας ή αντίγραφα συμβάσεων)	0-10
5	Εμπειρία στην ανάπτυξη εφαρμογών ρομποτικής σε περιβάλλον ROS (αποδεικνύεται από δημοσιεύσεις, βεβαιώσεις προϋπηρεσίας ή αντίγραφα συμβάσεων)	0-10
6	Προηγούμενη ερευνητική εμπειρία σε ερευνητικά προγράμματα (αποδεικνύεται από βεβαιώσεις προϋπηρεσίας ή αντίγραφα συμβάσεων)	0-10
7	Δημοσιευμένες επιστημονικές εργασίες σε διεθνή συνέδρια και διεθνή περιοδικά στο αντικείμενο της θέσης (αποδεικνύεται από αντίγραφα των δημοσιεύσεων)	0-10
8	Συνέντευξη (εφόσον η διενέργειά της κριθεί απαραίτητη) με στόχο την ποιοτική αξιολόγηση της υποψηφιότητας, της προσωπικότητας του υποψηφίου, την ουσιαστική γνώση των ζητούμενων προσόντων και την επιστημονική επάρκεια, όπως αυτή διαμορφώνεται μέσα από τα υποβληθέντα δικαιολογητικά.	0-10
<b>ΑΝΩΤΑΤΗ ΣΥΝΟΛΙΚΗ ΒΑΘΜΟΛΟΓΙΑ</b>		<b>100</b>

ΚΩΔΙΚΟΣ ΘΕΣΗΣ 2		
A/ A	Κριτήρια Αξιολόγησης Κωδικού θέσης	Βαθμολόγηση
1	Γνώσεις προγραμματισμού και εκτέλεσης πειραμάτων στις ανωτέρω περιοχές (αποδεικνύεται από δημοσιεύσεις, βεβαιώσεις προϋπηρεσίας ή αντίγραφα συμβάσεων)	0-30
2	Εμπειρία σε επεξεργασία ακουστικών σημάτων με συστοιχία μικροφώνων και εντοπισμού ομιλήτη, και σε επικοινωνία ανθρώπου-ρομπότ. (αποδεικνύεται από βεβαιώσεις προϋπηρεσίας ή αντίγραφα συμβάσεων)	0-30
6	Προηγούμενη ερευνητική εμπειρία σε ερευνητικά προγράμματα (αποδεικνύεται από βεβαιώσεις προϋπηρεσίας ή αντίγραφα συμβάσεων)	0-30
8	Συνέντευξη (εφόσον η διενέργειά της κριθεί απαραίτητη) με στόχο την ποιοτική αξιολόγηση της υποψηφιότητας, της προσωπικότητας του υποψηφίου, την ουσιαστική γνώση των ζητούμενων προσόντων και την επιστημονική επάρκεια, όπως αυτή διαμορφώνεται μέσα από τα υποβληθέντα δικαιολογητικά.	0-10
<b>ΑΝΩΤΑΤΗ ΣΥΝΟΛΙΚΗ ΒΑΘΜΟΛΟΓΙΑ</b>		<b>100</b>

Αρχικά εξετάστηκαν διεξοδικά οι αιτήσεις και ελέγχθησαν τα υποβληθέντα δικαιολογητικά. Κατά τον έλεγχο των φακέλων διαπιστώθηκε ότι οι υποψήφιοι διαθέτουν τα ελάχιστα απαιτούμενα προσόντα για τις θέσεις που εκδήλωσαν ενδιαφέρον όπως προκύπτει από τα δικαιολογητικά που υπέβαλλαν.

Η ανωτέρω επιτροπή αφού μελέτησε τις υποβληθείσες αιτήσεις με το βιογραφικά σημειώματα, κατέληξε στα εξής:

### Για τον Κωδικό θέσης 1:

**Γεώργιος Μούστρος:** Ο κος Γεώργιος Μούστρος είναι Διπλωματούχος του Τμήματος Ηλεκτρολόγων Μηχανικών & Μηχανικών Υπολογιστών της Πολυτεχνικής Σχολής του Αριστοτέλειου Πανεπιστημίου Θεσσαλονίκης. Επιπλέον, έχει Διδακτορικό Δίπλωμα της Σχολής Ηλεκτρολόγων Μηχανικών & Μηχανικών Υπολογιστών του Εθνικού Μετσόβιου Πολυτεχνείου και εκπονεί Μεταδιδακτορική έρευνα πάνω στη ρομποτική χειρουργική. Έχει αποδεδειγμένη πολυετή (άνω των δέκα ετών) ερευνητική εμπειρία στο αντικείμενο της θέσης: ευφυής έλεγχος κινητών ρομπότ, αυτόνομη ρομποτική πλοήγηση, αλληλεπίδραση ανθρώπου με ρομποτικά συστήματα υποβοήθησης κίνησης, ευφυή συστήματα διάδρασης ανθρώπου-ρομπότ και ιατρική ρομποτική με την συμμετοχή του σε ευρωπαϊκά ερευνητικά προγράμματα (MOBOT, BabyRobot). Επιπλέον, διαθέτει 12 μήνες προϋπηρεσία στο έργο iWalk. Διαθέτει πάνω από 20 δημοσιεύσεις σε διεθνή συνέδρια και διεθνή περιοδικά.

Διαθέτει επίσης τεκμηριωμένα:

- Διδακτορικό στη Ρομποτική σε αντικείμενο συναφές με τη θέση
- Σημαντική ερευνητική εμπειρία μέσω της συμμετοχής του σε ερευνητικά προγράμματα συναφή με το αντικείμενο της θέσης, και ειδικά στις περιοχές: έλεγχος πλοήγησης αυτόνομων κινητών ρομποτικών οχημάτων μέσω ευφύων ελεγκτών, αλληλεπίδραση ανθρώπου-ρομπότ και παρακολούθηση κίνησης με εφαρμογές σε ρομποτικά συστήματα υποβοήθησης της βάδισης ανθρώπων με κινητικά προβλήματα, εφαρμογή τεχνολογιών αυτόνομης ρομποτικής πλοήγησης στην υποβοήθηση ανθρώπων με νοητικές δυσκολίες.
- Αξιόλογες γνώσεις προγραμματισμού για την ανωτέρω εξειδίκευση, και επιπλέον σημαντική εμπειρία στην ανάπτυξη εφαρμογών ρομποτικής σε περιβάλλον ROS
- Αξιόλογη εμπειρία στην οργάνωση και εκτέλεση πειραμάτων στις ανωτέρω περιοχές της ρομποτικής
- Σημαντικό αριθμό δημοσιευμένων επιστημονικών εργασιών σε διεθνή περιοδικά (7 δημοσιευμένα άρθρα) και διεθνή συνέδρια (15 εργασίες), οι περισσότερες εκ των οποίων εμπίπτουν στο αντικείμενο της θέσης.

ΚΩΔΙΚΟΣ ΘΕΣΗΣ 1		
A/A	Κριτήρια Αξιολόγησης Κωδικού θέσης	Βαθμολόγηση
1	Κάτοχος διδακτορικού στη Ρομποτική	19
2	Επιπλέον ερευνητική εμπειρία στο αντικείμενο της θέσης: ευφυής έλεγχος κινητών ρομπότ, αυτόνομη ρομποτική πλοήγηση, αλληλεπίδραση ανθρώπου με ρομποτικά συστήματα υποβοήθησης κίνησης, ευφυή συστήματα διάδρασης ανθρώπου-ρομπότ και ιατρική ρομποτική (αποδεικνύεται από βεβαιώσεις προϋπηρεσίας ή αντίγραφα συμβάσεων)	19
3	Γνώσεις προγραμματισμού για την ανωτέρω εξειδίκευση (αποδεικνύεται από δημοσιεύσεις, βεβαιώσεις προϋπηρεσίας ή αντίγραφα συμβάσεων)	10
4	Εμπειρία στην συγγραφή άρθρων και σε εκτέλεση πειραμάτων στις ανωτέρω περιοχές της ρομποτικής (αποδεικνύεται από δημοσιεύσεις, βεβαιώσεις προϋπηρεσίας ή αντίγραφα συμβάσεων)	9
5	Εμπειρία στην ανάπτυξη εφαρμογών ρομποτικής σε περιβάλλον ROS (αποδεικνύεται από δημοσιεύσεις, βεβαιώσεις προϋπηρεσίας ή αντίγραφα συμβάσεων)	10
6	Προηγούμενη ερευνητική εμπειρία σε ερευνητικά προγράμματα (αποδεικνύεται από βεβαιώσεις προϋπηρεσίας ή αντίγραφα συμβάσεων)	10
7	Δημοσιευμένες επιστημονικές εργασίες σε διεθνή συνέδρια και διεθνή περιοδικά στο αντικείμενο της θέσης (αποδεικνύεται από αντίγραφα των δημοσιεύσεων)	9
8	Συνέντευξη (εφόσον η διενέργειά της κριθεί απαραίτητη) με στόχο την ποιοτική αξιολόγηση της υποψηφιότητας, της προσωπικότητας του υποψηφίου, την ουσιαστική γνώση των ζητούμενων προσόντων και την επιστημονική επάρκεια, όπως αυτή διαμορφώνεται μέσα από τα υποβληθέντα δικαιολογητικά.	10
<b>ΑΝΩΤΑΤΗ ΣΥΝΟΛΙΚΗ ΒΑΘΜΟΛΟΓΙΑ</b>		<b>96</b>

### Για τον Κωδικό θέσης 2:

**Αντιγόνη Τσιάμη:** Η κα. Αντιγόνη Τσιάμη είναι Πτυχιούχος του Τμήματος Ηλεκτρολόγων Μηχανικών & Μηχανικών Υπολογιστών του Εθνικού Μετσόβιου Πολυτεχνείου. Έχει αποδεδειγμένη πενταετή ερευνητική εμπειρία στο αντικείμενο της θέσης: Επεξεργασία πολυτροπικών σημάτων, επεξεργασία φωνής και αναγνώριση προτύπων με εφαρμογές στην αλληλεπίδραση ανθρώπου-μηχανής και τεχνολογίες ομιλίας καθώς και εμπειρία σε επεξεργασία ακουστικών σημάτων με συστοιχία μικροφώνων και εντοπισμού ομιλήτη και σε επικοινωνία ανθρώπου-ρομπότ μέσω της συμμετοχής της σε ευρωπαϊκά και εθνικά ερευνητικά προγράμματα (FP7-DIRHA, H2020-BabyRobot, H2020-iMuSciCa, APIΣΤΕΙΑ-COGNIMUSE). Επιπλέον, διαθέτει 12 μήνες προϋπηρεσία στο έργο iWalk. Επίσης έχει συνυποβάλλει με την ομάδα του iWalk μία σημαντική δημοσίευση στο συνέδριο ICRA. Διαθέτει πάνω από 10 δημοσιεύσεις σε διεθνή συνέδρια και διεθνή περιοδικά οι περισσότερες εκ των

οποίων εμπíπτουν στο αντικείμενο της θέσης . Τέλος, διαθέτει γνώσεις προγραμματισμού και εκτέλεσης πειραμάτων στις ερευνητικές περιοχές του αντικειμένου της θέσης.

<b>ΚΩΔΙΚΟΣ ΘΕΣΗΣ 2</b>		
<b>A/ A</b>	<b>Κριτήρια Αξιολόγησης Κωδικού θέσης</b>	<b>Βαθμολόγηση</b>
1	Γνώσεις προγραμματισμού και εκτέλεσης πειραμάτων στις ανωτέρω περιοχές (αποδεικνύεται από δημοσιεύσεις, βεβαιώσεις προϋπηρεσίας ή αντίγραφα συμβάσεων)	29
2	Εμπειρία σε επεξεργασία ακουστικών σημάτων με συστοιχία μικροφώνων και εντοπισμού ομιλήτη, και σε επικοινωνία ανθρώπου-ρομπότ. (αποδεικνύεται από βεβαιώσεις προϋπηρεσίας ή αντίγραφα συμβάσεων)	29
6	Προηγούμενη ερευνητική εμπειρία σε ερευνητικά προγράμματα (αποδεικνύεται από βεβαιώσεις προϋπηρεσίας ή αντίγραφα συμβάσεων)	29
8	Συνέντευξη (εφόσον η διενέργειά της κριθεί απαραίτητη) με στόχο την ποιοτική αξιολόγηση της υποψηφιότητας, της προσωπικότητας του υποψηφίου, την ουσιαστική γνώση των ζητούμενων προσόντων και την επιστημονική επάρκεια, όπως αυτή διαμορφώνεται μέσα από τα υποβληθέντα δικαιολογητικά.	10
<b>ΑΝΩΤΑΤΗ ΣΥΝΟΛΙΚΗ ΒΑΘΜΟΛΟΓΙΑ</b>		<b>97</b>

### **Πίνακας III: ΒΑΘΜΟΛΟΓΗΣΗ ΥΠΟΨΗΦΙΩΝ**

Με βάση τα παραπάνω, η Επιτροπή εισηγείται προς το ΔΣ του ΕΠΙΣΕΥ την αποδοχή των προτάσεων των υποψηφίων και την επιλογή τους για την πλήρωση των θέσεων, ως εξής:

1. του κ. Μούστρη για την Θέση 1 με κωδικό «Ρομποτική» .
2. της κας Τσιάμη για την Θέση 2 με κωδικό «HRI».

Τα μέλη της Επιτροπής

Καθ. Ηλίας Γλύτσης

Αν. Καθ. Κωνσταντίνος Τζαφέστας

Καθ. Παναγιώτης Τσανάκας

.....

Σύμφωνα και με το ως άνω πρακτικό της Επιτροπής, το ΔΣ εγκρίνει την επιλογή:

1. του κ. Μούστρη για την Θέση 1 με κωδικό «Ρομποτική» .
2. της κας Τσιάμη για την Θέση 2 με κωδικό «HRI».

Τυχόν έχοντες σχετικό ενεστώσις κι άμεσο έννομο συμφέρον συμμετέχοντες στη διαδικασία, δύνανται εντός 5 ημερολογιακών ημερών από την επομένη ανάρτησης της απόφασης κι έως το πέρας λειτουργίας των γραφείων Διοίκησης του ΕΠΙΣΕΥ, **ήτοι έως ώρα 15.00**, να καταθέσουν εγγράφως τις αντιρρήσεις τους μετά του συνόλου των σχετικών αποδεικτικών εγγράφων, στο Γραφείο Πρωτοκόλλου του Ινστιτούτου. πρέπει να πρωτοκολληθούν στη Γραμματεία του ΕΠΙΣΕΥ.

Σε περίπτωση άσκησης ενστάσεων, η αρμόδια Επιτροπή Ενστάσεων, η οποία θα διορισθεί κατόπιν σχετικής απόφασης του ΔΣ του ΕΠΙΣΕΥ, θα επιληφθεί της εξέτασης της ένστασης εντός κατ' ανώτατο χρόνο 7 ημερών από την επομένη της υποβολής της ένστασης, υποβάλλοντας κατά το χρόνο λήξης της προθεσμίας, τη γνωμοδότησή της προς έγκριση, στο ΔΣ του ΕΠΙΣΕΥ, το οποίο αποφασίζει οριστικώς. Δεν υφίσταται δικαίωμα ένστασης κατά της οριστικής απόφασης του ΔΣ του Ινστιτούτου.

Η υποβολή ενστάσεων για μια θέση, δεν κωλύει την υπογραφή ενστάσεων για τις υπόλοιπες θέσεις.

Σε περίπτωση άπρακτης παρέλευσης της προθεσμίας άσκησης ένστασης κατά τα ανωτέρω, εξουσιοδοτείται ο Διευθυντής του ΕΠΙΣΕΥ Ομοτ. Καθ. Ιωάννης Βασιλείου και το Ε.Υ. του Έργου, Καθ. κ. Πέτρος Μαραγκός, όπως προχωρήσουν στη σύναψη σύμβασης έργου με τους ανωτέρω, σύμφωνα με τα οριζόμενα στην υπ' αριθμόν πρωτ. 21184/5-09-2019 Πρόσκληση Εκδήλωσης Ενδιαφέροντος και τον προϋπολογισμό του Έργου.

Ο Πρόεδρος του ΔΣ του ΕΠΙΣΕΥ

Ιωάννης Βασιλείου  
Διευθυντής ΕΠΙΣΕΥ  
Ομότιμος Καθηγητής ΕΜΠ